

«ПРОГРАММА УПРАВЛЕНИЯ ПЕРИФЕРИЙНЫМ ОБОРУДОВАНИЕМ КОМПЛЕКСА»

МОДУЛЬ РАБОТЫ С ВЕСОВЫМИ ТЕРМИНАЛАМИ

РУКОВОДСТВО ПОЛЬЗОВАТЕЛЯ

ОГЛАВЛЕНИЕ

1. Установка и настройка
2. Модуль подключения весов

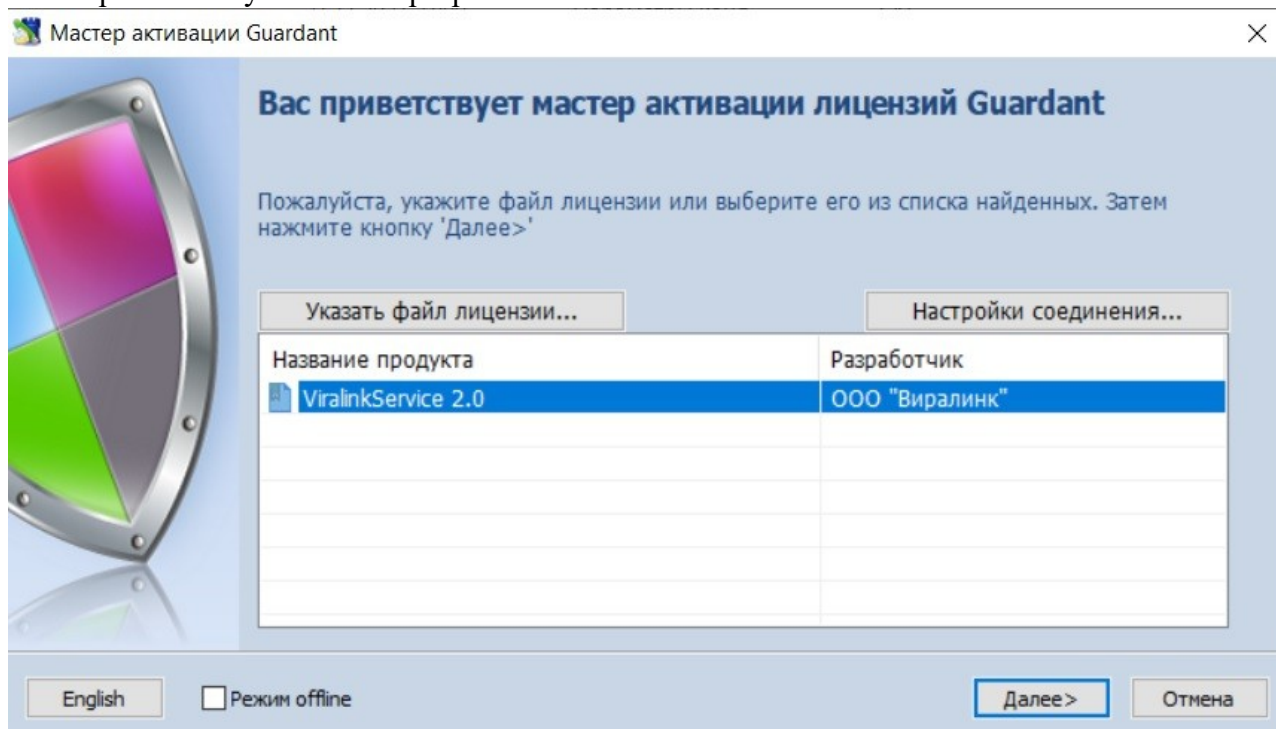
1. УСТАНОВКА И НАСТРОЙКА

Поставка программного обеспечения осуществляется электронно в виде архива, содержащего программу, файл установки сервиса (ViralinkService3.war), каталог с файлами первичной настройки (ViralinkService) и драйверы ключа защиты.

1) Для работы ключа защиты необходимо на любой платформе (Windows или Linus) установить драйвер ключа **GrdDrivers**.

Для активации программного ключа защиты на Windows:

С помощью утилиты **GuardantActivationWizard**, размещённой в рабочем каталоге, активировать полученный от разработчика ключ.



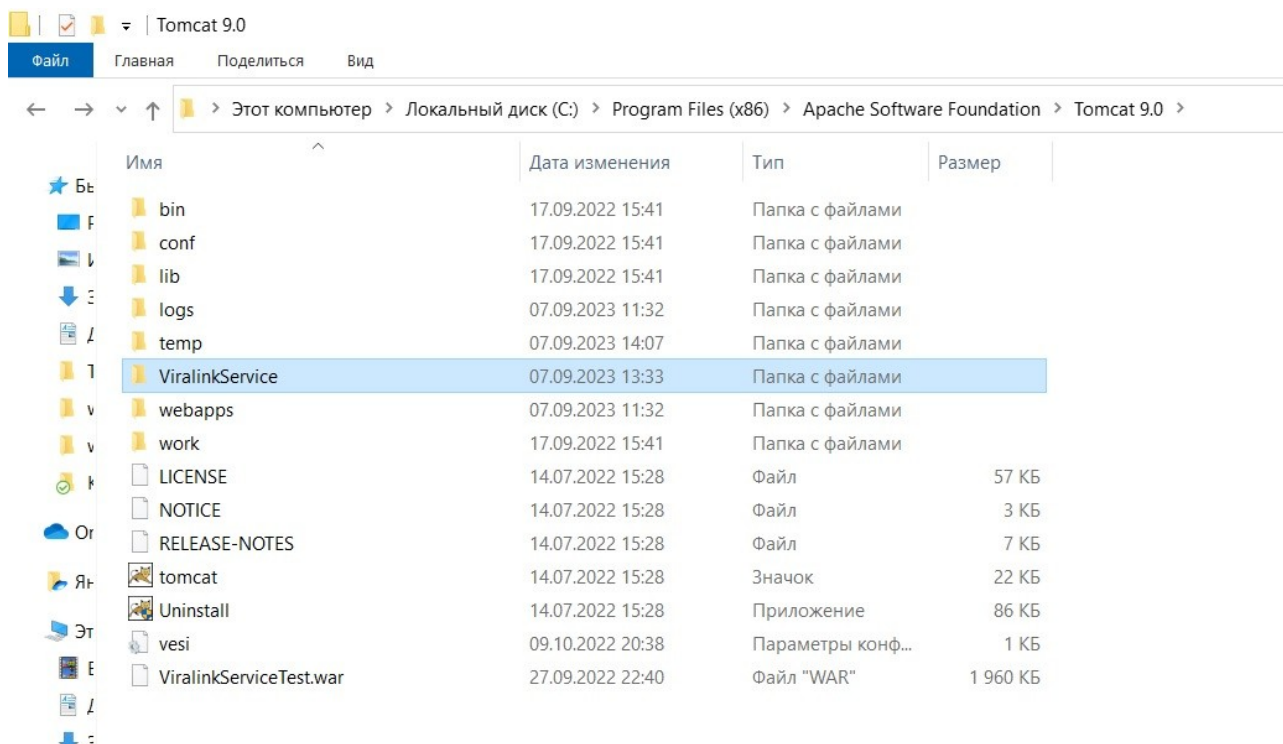
Для активации аппаратного ключа защиты:

Вставить аппаратный ключ защиты в usb разъём

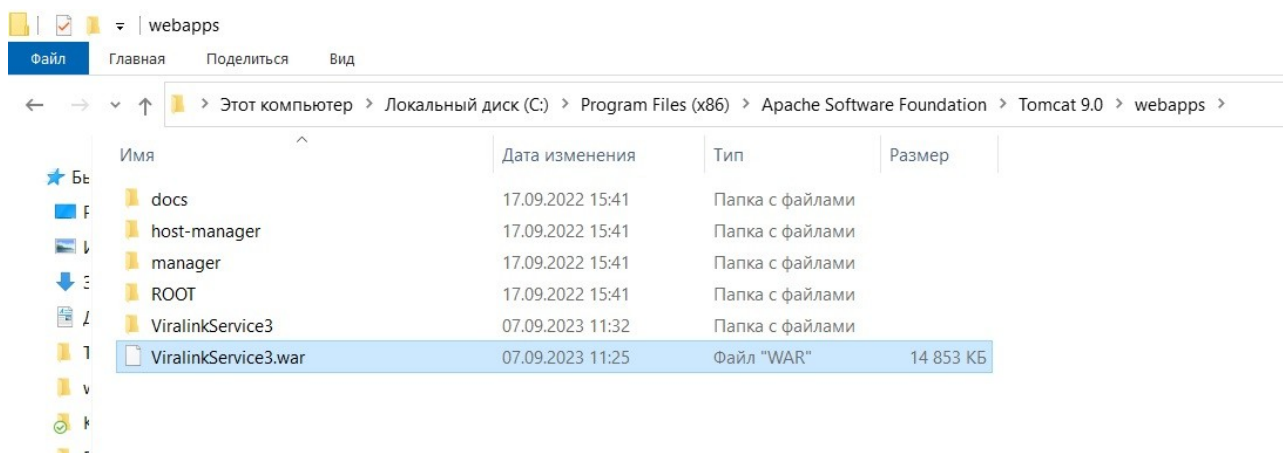
2) Загрузить с официального сайта Java и установить среду выполнения Java JRE.

3) Скачать с официального сайта, установить и настроить службу Apache Tomcat 9.0.

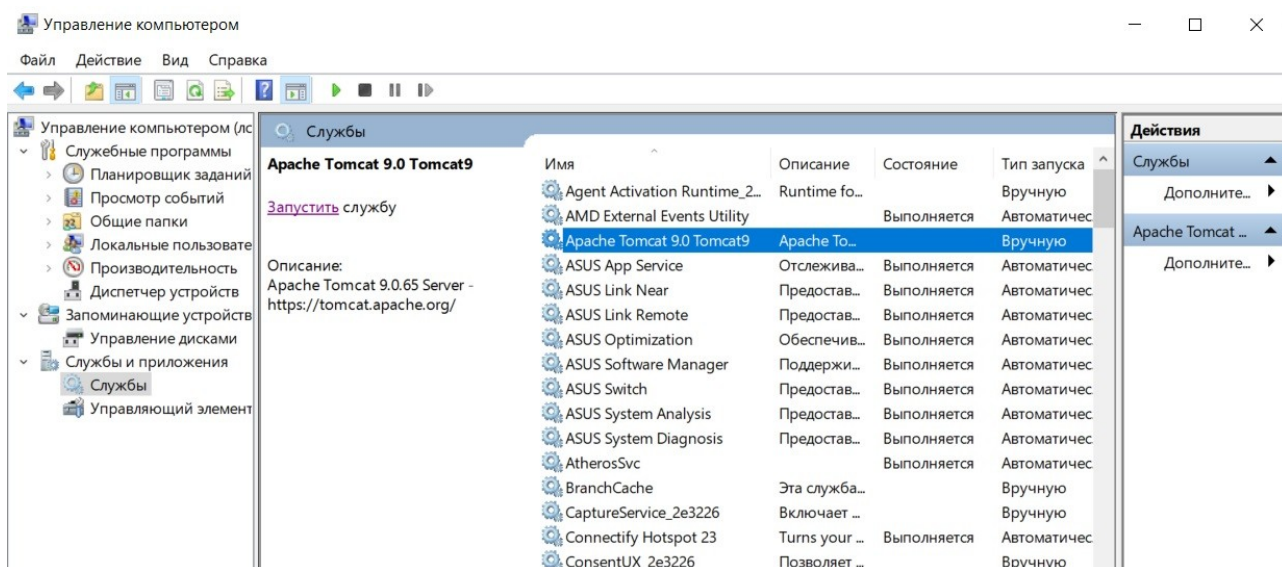
4) После установки службы нужно в каталог «Tomcat» поместить каталог рабочей папки «ViralinkService» из поставляемого архива.



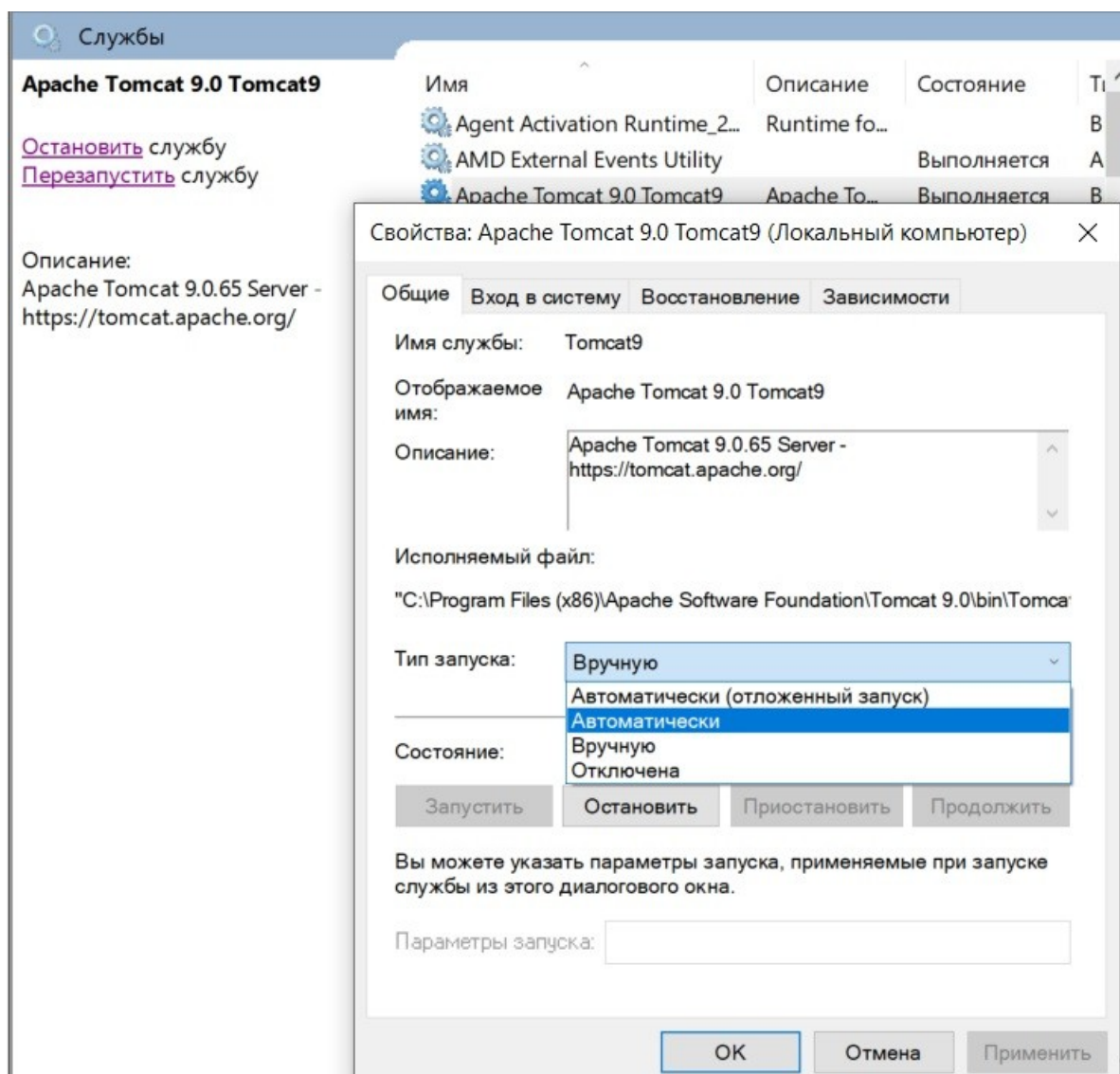
5) Далее в папку «webapps» поместить установочный файл службы ViralinkService3.war. При этом при запущенной службе Tomcat или её перезапуске автоматически создастся каталог ViralinkService3 в той же папке.



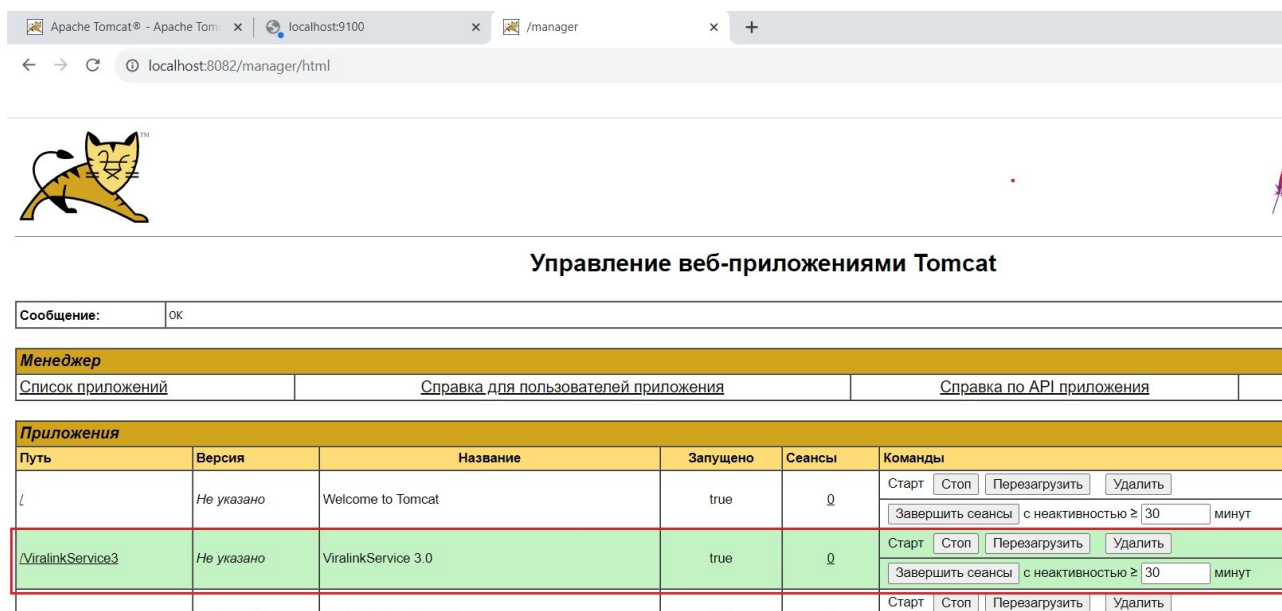
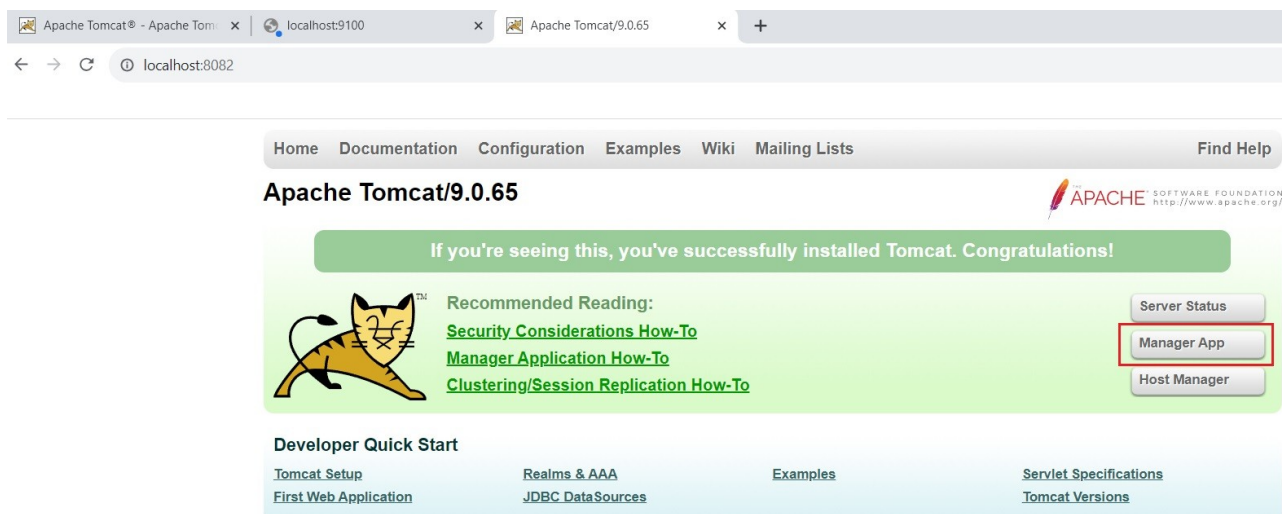
Запуск, остановка, перезапуск службы Tomcat осуществляется через Управление компьютером-службы



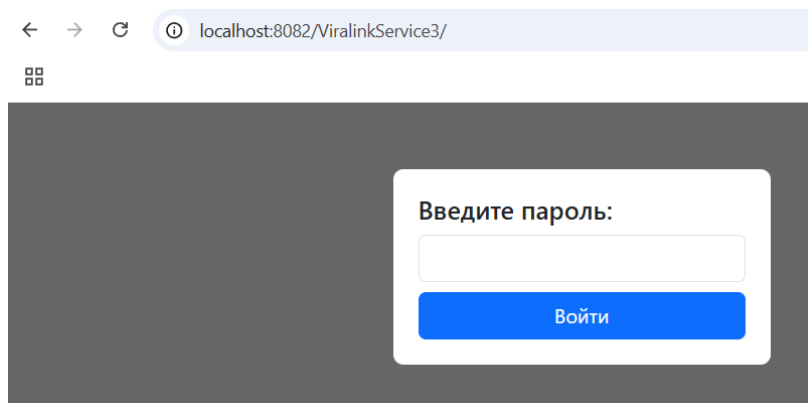
Для автоматического старта службы после перезагрузки ПК необходимо настроить автоматический пуск.



При запущенной службе в менеджере приложений должно быть отображено приложение ViralinkService3 в запущенном состоянии либо дано описание ошибки в строке «Сообщение».



После запуска службы начнёт работать web-интерфейс драйвера, который находится по адресу <http://localhost:8082/ViralinkService3/>. При входе в интерфейс потребуется пароль, который назначается производителем ПО и зашивается в образ ключа. После корректного ввода пароля откроется окно интерфейса программы.



Если при входе в программу подходит только пароль «0707» и в интерфейсе отсутствуют какие-либо модули то данные ключа защиты не подключились. Необходимо либо перезапустить программу либо заново активировать ключ.

Настройка портов HTTP сервиса

Для работы web интерфейса и самого Tomcat 9 необходимо открыть порт 8082, для выполнения http запросов — 8200

2. МОДУЛЬ ПОДКЛЮЧЕНИЯ ВЕСОВ

Данный модуль позволяет получать показание весового терминала и передавать его по HTTP запросу в любое программное обеспечение верхнего уровня. На момент написания данного руководства программа позволяет получить показания со следующих терминалов:

- | | |
|----------------------|---|
| - Физтех Т9 | - Tenso-M 6.43 |
| - D2002E | - Физтех Т7 |
| - HBT-9 | - Мидл 7 |
| - Балтвес | - KELI |
| - D2008FA | - KELI2 |
| - Tenso-M | - MassaK |
| - Baykon-BX22 | - HBT |
| - Smartves | - Simplex-DINe2 Устройство компании ООО НПФ «Симплекс Плюс», которое самостоятельно получает вес с терминалов и отдаёт по запросу результат (имеет в базе несколько десятков различным протоколов). |
| - Физтех Т12 | - Simplex-DINe1 Устройство компании ООО НПФ «Симплекс Плюс», которое самостоятельно получает вес с терминалов и передаёт его в программу. Для этого ПК с программой должно быть назначен хостом для данного устройства. (см. п.11) |
| - А-9 | - Simplex-DINe0 Устройство компании ООО НПФ «Симплекс Плюс», которое самостоятельно получает вес с терминалов и отдаёт по запросу результат (имеет в базе несколько десятков различным протоколов). |
| - CAS CI200A | |
| - ВУ- 2010 | |
| - CAS напольные весы | |
| - D2002E исп.2 | |
| - VT-300 | |
| - НАИС | |
| - CAS 600 | |
| - Физтех Т15 | |
| - Disomat | |
| - Альфа эталон | |
| - Mettler toledo | |
| - PT6S3 | |
| - CAS CI-2400BS | |

*В случае отсутствия в списке необходимого терминала можно при обращении к разработчику добавить новый протокол в данный список.

2.1. Настройка преобразователя.

Работа программного обеспечения подразумевает подключение весового терминала по rs232/485 к преобразователю интерфейсов таких как Моха или USRIOT. В преобразователе в параметрах порта должны быть установлены настройки, соответствующие параметрам весового терминала (определяется его производителем). Режим работы преобразователя устанавливается : «TCP Server» с указанием порта сервера — в дальнейшем это будет необходимо для настройки программы.



USR IOT
 -IOT Experts-

Current Status
 Local IP Config
PORT1
 PORT2
 PORT3
 PORT4
 Web to Serial
 Misc Config
 Reboot

Parameter

Baud Rate: 9600 bps(600~230400)bps
 Data Size: 8 bit
 Parity: None
 Stop Bits: 1 bit
 Serial Mode: RS232
 Run Serial Mode: RS232
 Flow Mode: NONE
 UART Packet Time: 0 (0~255)ms
 UART Packet Length: 0 (0~1460)chars
 Sync Baudrate(RF2217 Similar): ☒
 Enable Uart Heartbeat Packet: ☐

Socket A

Parameters

Work Mode: TCP Server None
 TCP Server MAX Sockets: 8 Up to MAX KICK
 Local/Remote Port Number: 7114 23 (1~65535)
 PRINT: ☐
 ModbusTCP Poll: ☐ Poll Timeout : 200 (200~9999) ms
 Enable Net Heartbeat Packet: ☐
 Registry Type: None Location: Connect With

2.2. Настройка программы

Добавление весов

В интерфейсе на вкладке «Весы» нажимаем кнопку «Добавить весы». В открывшемся окне указываем наименование весов, идентификатор (на английском языке), весовой терминал и параметры преобразователя интерфейсов. Большое значение имеет идентификатор, т. к. именно по нему будет производится запрос на получение веса.

Меню

Главная

Весы

Настройки

Управление весовыми терминалами

Добавить весы Изменить весы Удалить весы

Имя	Идентификатор	Тип	Адрес	Порт	Показание
ves1	ves1	D2002E	192.168.0.7	7115	0
ves2			192.168.0.8	7115	0

Частота оп

ельным потоком

☒

Сохранить

Добавить весовой терминал

Имя: ves2

Идентификатор: ves3

Тип весов: Phystech T-12

Адрес: 192.168.0.9

Порт: 7116

Добавить

Закрыть

После добавления весового терминала, для запуска автоматического опроса необходимо перезапустить программу.

Изменение параметров

Для изменения параметров необходимо на вкладке «Весы» нажать кнопку «Изменить весы», выбрать весы по идентификатору и произвести изменения. По завершению изменений нажать «Сохранить».

Удаление весов

Для удаления терминала необходимо на вкладке «Весы» нажать кнопку «Удалить весы», выбрать весы по идентификатору и нажать кнопку «Удалить»

2.3. Получение веса по HTTP

После добавления и проверки весового терминала программа будет автоматически его опрашивать и заносить полученные данные в переменную, которую можно проверить из основного интерфейса программы.

Меню

Главная

Весы

Настройки

Управление весовыми терминалами

Добавить весы Изменить весы Удалить весы

Имя	Идентификатор	Тип	Адрес	Порт	Показание
ves1	ves1	D2002E	192.168.0.7	7115	0
ves2	ves2	Phystech T-12	192.168.0.8	7115	0

Частота опроса весов, мс.: 500

Опрос отдельным потоком ☒

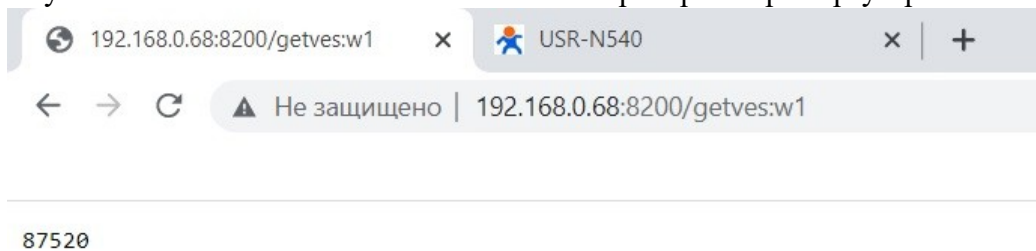
Сохранить

Для получения показания веса по HTTP запросу используется следующая конструкция:

http://Адрес_ПК:Порт/getves:Идентификатор_Весов

Например, http://192.168.0.68:8200/getves:w1

В ответ получим показания весов. Сам ответ можно проверить через браузер



2.4 Дополнительные настройки

Меню

Главная

Весы

Настройки

Управление весовыми терминалами

Добавить весы

Изменить весы

Удалить весы

Имя	Идентификатор	Тип	Адрес	Порт	Показание
ves1	ves1	D2002E	192.168.0.7	7115	0
ves2	ves2	Phystech T-12	192.168.0.8	7115	0

Частота опроса весов, мс.:

500

Опрос отдельным потоком ☒

Сохранить

Модуль получения веса имеет дополнительные настройки опроса весовых терминалов: частота цикла опроса и выделение для каждого терминала отдельного потока. На случай если на объекте много весовых платформ или некоторые весовые терминалы выведены из эксплуатации.